

Oscillations du système balancier - spiral avec défaut d'équilibre

Marche aux positions due au défaut d'équilibre

Balancier annulaire monométallique d'une montre bracelet

➔ Référence : D:\Résonateur (TE)\Data\Montre HES.mcd(R)

$$T_0 = 0.25 \text{ s} \quad f = 4 \text{ s}^{-1} \quad \omega_0 := 2 \cdot \pi \cdot f \quad J_b = 10 \text{ mg} \cdot \text{cm}^2 \quad C = 6.317 \times 10^{-7} \text{ N} \cdot \text{m} \quad \theta_0 = 270 \text{ deg}$$

$$\text{Balourd} \quad M_b = 59.5 \text{ mg} \quad a_G := 0.004 \cdot \text{mm} \quad \beta_G := 0 \cdot \text{deg} \quad M_b \cdot a_G = 23.8 \cdot 10^{-6} \cdot \text{gm} \cdot \text{cm}$$

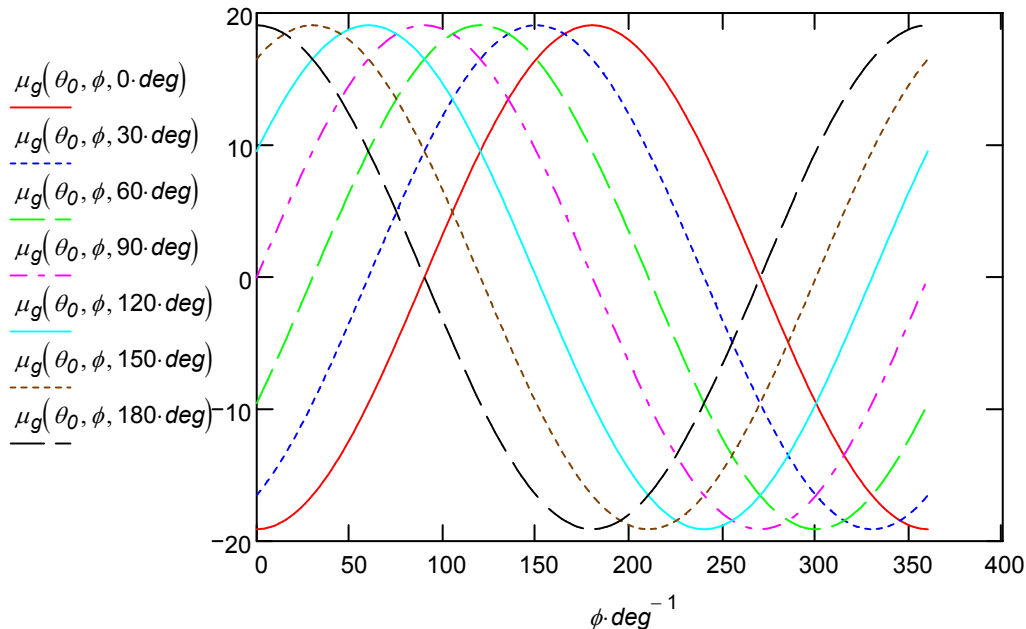
Marche aux positions dans le plan vertical

$$\mu_g(\theta_0, \phi, \beta_G) := 86400 \cdot \left(\frac{M_b \cdot g \cdot a_G}{J_b \cdot \omega_0^2} \cdot \frac{J_1(\theta_0)}{\theta_0} \cdot \cos(\phi + \beta_G) \right) \quad \mu_g(\theta_0, 0, \beta_G) = -19.081$$

On admet que l'amplitude ne varie pas avec ϕ (la perturbation d'amplitude est nulle pour le défaut d'équilibre)

$$\phi := 0 \cdot \text{deg}, 2 \cdot \text{deg} \dots 360 \cdot \text{deg}$$

β_G : position angulaire du c.d.m.



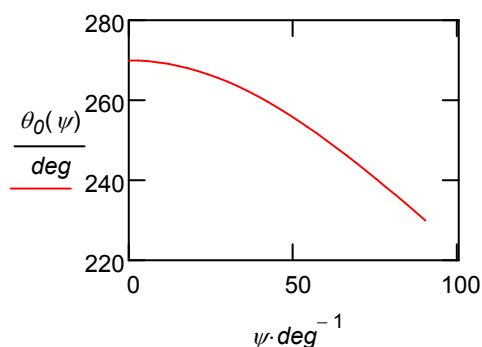
Marche aux positions pour diverses inclinaisons du plan de la montre

Modélisation de la variation d'amplitude

$$\theta_H := 270 \cdot \text{deg} \quad \theta_V := 230 \cdot \text{deg}$$

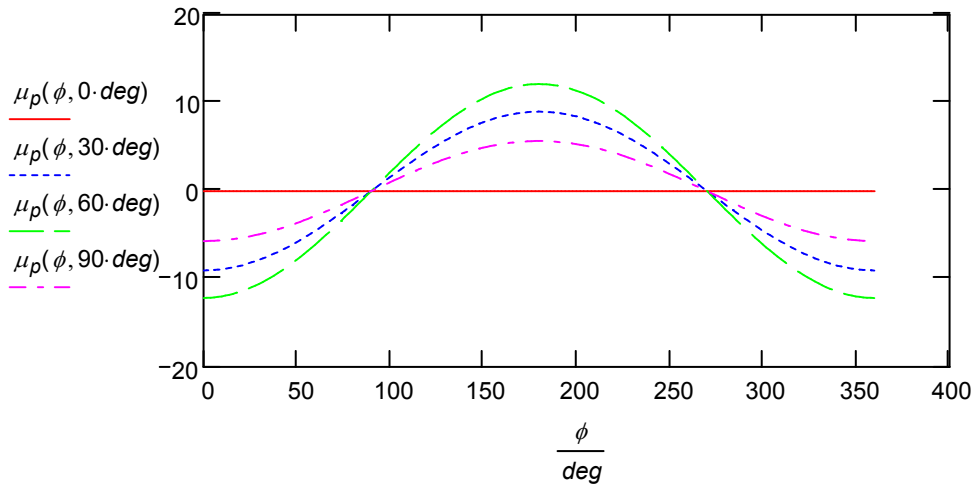
$$\theta_0(\psi) := (\theta_H - \theta_V) \cdot \cos(\psi) + \theta_V \quad \theta_0(0) = 270 \text{ deg} \quad \theta_0(90 \cdot \text{deg}) = 230 \text{ deg}$$

$$\psi := 0 \cdot \text{deg}, 3 \cdot \text{deg} \dots 90 \cdot \text{deg}$$



Variation de marche pour diverses inclinaisons ψ

$$F(\psi) := \frac{J1(\theta_0(\psi))}{\theta_0(\psi)} \quad \mu_p(\phi, \psi) := 86400 \cdot \left(\frac{M_b \cdot g \cdot a_G}{J_b \cdot \omega_0^2} \cdot F(\psi) \cdot \cos(\phi + \beta_G) \cdot \sin(\psi) \right) \quad \mu_p(0, 90 \cdot \text{deg}) = -5.683$$



Simulation de la marche diurne

Modélisation de la variation de position de la montre

$$\text{heure} := 3.6 \times 10^3 \text{ s}$$

Nombre de secondes en un jour $N := 86400$

Observation de la position toutes les Δn minutes

$$\Delta n := 60$$

$$n := 0, \Delta n \dots N$$

Positions azimutales sur un jour, changement de 30deg toutes les 6 heures

$$\psi(n) := 0 \cdot \text{deg} \cdot \left(0 \leq n < \frac{N}{4} \right) + 30 \cdot \text{deg} \cdot \left(\frac{N}{4} \leq n < \frac{2 \cdot N}{4} \right) + 60 \cdot \text{deg} \cdot \left(\frac{2 \cdot N}{4} \leq n < \frac{3 \cdot N}{4} \right) + 90 \cdot \text{deg} \cdot \left(\frac{3 \cdot N}{4} \leq n \leq N \right)$$

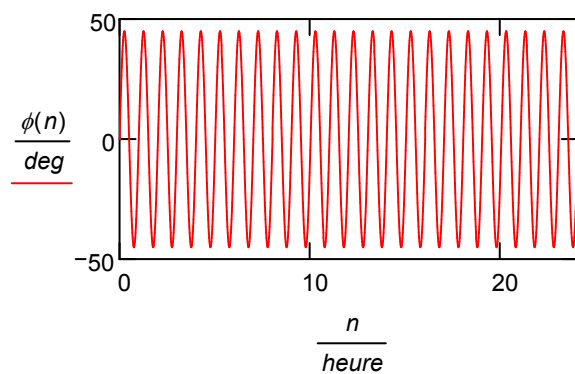
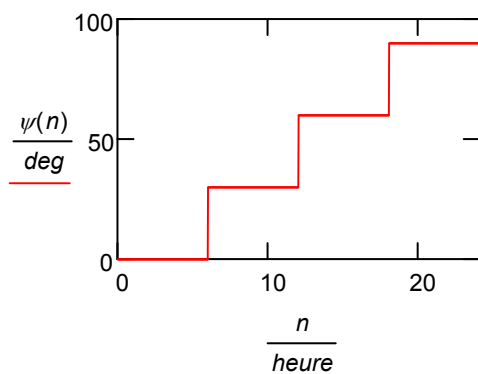
Position angulaire de la montre en rotation dans le plan de la platine

$$\Delta\phi := \frac{360 \cdot \text{deg} \cdot 24}{N}$$

$$\phi_m := 45 \cdot \text{deg}$$

$$\phi(n) := \phi_m \cdot \sin(n \cdot \Delta\phi)$$

$$\beta_G = 0 \text{ deg}$$



$$\mu_{\text{diurne}} := \Delta n \cdot \frac{M_b \cdot g \cdot a_G}{J_b \cdot \omega_0^2} \cdot \sum_n (F(\psi(n)) \cdot \cos(\phi(n) + \beta_G) \cdot \sin(\psi(n)))$$

$$\mu_{\text{diurne}} = -5.721$$